

VILMANN VL-B20			
Параметр	Завод. уставка	Рекомендуемая уставка	Примечание
P02.01	Зависит от модели	С шильдика двигателя	Номинальная мощность асинхронного электродвигателя
P02.04	Зависит от модели	С шильдика двигателя	Номинальное напряжение асинхронного электродвигателя
P02.02	50.00 Гц	С шильдика двигателя	Номинальная частота питания асинхронного электродвигателя
P02.05	Зависит от модели	С шильдика двигателя	Номинальный ток асинхронного электродвигателя
P02.03	Зависит от модели	С шильдика двигателя	Номинальная частота вращения асинхронного электродвигателя
P00.03	50.00 Гц	Укажите максимальное значение частоты (Гц). Расчетная рабочая частота установки.	Максимальная выходная частота
P00.11	Зависит от модели	30	Длительность разгона ACC 1
P00.12	Зависит от модели	30	Длительность торможения DEC 1
P00.00	1	2	Режим управления скоростью 0: Режим векторного управления (SVC 0). В данном режиме не используется датчик обратной связи; 1: Режим векторного управления (SVC 1). Не требуется применение импульсных энкодеров; 2: Управление SVPWM (пространственно-векторная широтно-импульсная модуляция).

P03.11	0	1 (2)	Метод настройки момента: 0: Управление моментом отключено; 1: Настройка момента при помощи клавиатуры (P03.12); 2: Настройка момента через аналоговый вход A11; 3: Настройка момента через аналоговый вход A12; В режимах настройки 2-3 уровень 100% соответствует 3-кратному номинальному току двигателя
P03.14	0	1	Настройка верхнего предела при помощи входа A11
P01.00	0	0	Режим пуска 0: Непосредственный пуск от начальной частоты , заданной в функции P01.01; 1: Пуск после торможения постоянным током: запуск двигателя осуществляется от стартовой частоты после торможения постоянным током (параметры P01.03 и P01.04). 2: Запуск после отслеживания скорости вращения 1; 3: Запуск после отслеживания скорости вращения 2.
P01.01	0,5	Расчетная частота вентилятора	Начальная частота при непосредственном запуске
P02.26	2	1	Защита электродвигателя от перегрузки: 0: Защита отсутствует; 1: Обычный двигатель (с компенсацией низкой скорости); 2: Двигатель-преобразователь (без компенсации низкой скорости).
P02.27	100.0%	100	Коэффициент защиты: Длительность периода перегрузки двигателя
P11.03	1	1	Выбор режима защиты от перегрузки по напряжению: 0: ВЫКЛ. 1: ВКЛ.

P00.06		0 / 1	<p>Источник задания частоты А:</p> <p>0: Задание при помощи панели управления Для изменения частоты с панели управления следует изменить значение параметра функции P00.10 (задание частоты при помощи панели управления).</p> <p>1: Задание частоты при помощи аналогового входа AI1 (соответствующий потенциометр панели управления);</p> <p>2: Задание частоты при помощи аналогового входа AI2 (соответствующая клемма AI2);</p> <p>3: Задание частоты при помощи аналогового входа AI3 (соответствующая клемма AI3);</p> <p>4: Задание частоты при помощи высокоскоростного импульсного входа HDI;</p> <p>5: Задание частоты при помощи простого ПЛК</p>
P00.04	50.00 Гц	Расчетная частота	Верхний предел рабочей частоты
P00.05	0.00 Гц	0	Нижний предел рабочей частоты

P11.08	0x000	010	<p>Индикатор разряда единиц: 0: Предварительное предупреждение о перегрузке двигателя, соответствующее номинальному току двигателя; 1: Предварительное предупреждение о перегрузке инвертора, соответствующее номинальному току инвертора;</p> <p>Индикатор разряда десятков: 0: Инвертор продолжает работать после предупреждения о недостаточной нагрузке; 1: Инвертор продолжает работать после предупреждения о недостаточной нагрузке и прекращает работу после обнаружения перегрузки; 2: Инвертор продолжает работать после предупреждения об избыточной нагрузке и прекращает работу после обнаружения недостаточной нагрузки;</p> <p>Индикатор разряда сотен: 0: Постоянный контроль; 1: Контроль при постоянной скорости.</p>
P06.03	1	12	<p>Выбор функции выхода RO1: 0: Выходной сигнал отсутствует; 12: Готовность к работе</p>
P00.18	0		<p>Восстановление параметров функций 0: Не действует 1: Восстановление значений по умолчанию; 2: Удаление зарегистрированных неполадок; 3: Блокировка всех кодов функций.</p>

P00.09	0	0	Комбинация источников задания частоты 0: Истони́к А; 1: Источни́к В; 2: А + В; 3: А - В; 4. Макс значение из А и В; 5: Мин. значение из А и В
P08.40	0x01	0x01	Выбор режима ШИМ: 0x0000~0x0021 Индикатор разряда единиц: <i>выбор режима ШИМ</i> 0: Режим ШИМ 1 – трехфазная и двухфазная модуляция; 1: Режим ШИМ 2 – Трехфазная модуляция. Индикатор разряда десятков: <i>режим ограничения несущей частоты при низкой скорости</i> 0: Режим 1 ограничения несущей частоты при низкой скорости – если несущая частота превышает 2 кГц на низкой скорости, ограничение частоты составит 1 или 2 кГц; 1: Режим 2 ограничения несущей частоты при низкой скорости – если несущая частота превышает 4 кГц на низкой скорости, ограничение частоты составит 4 кГц; 2: Без ограничения несущей частоты
P00.15	0	Не применять	Автоматическая настройка параметров двигателя
P01.08	0	1	Выбор режима останова: 0: Замедление до останова; 1: Выбег по инерции до останова.

P00.18	0	0	Восстановление параметров функций: 0: Не действует; 1: Восстановление значений по умолчанию; 2: Удаление зарегистрированных неполадок; 3: Блокировка всех кодов функций; Примечание: По завершении процедуры параметр выбранных функций сбрасывается на 0 автоматически.
P01.04	0.00 с	10	Длительность торможения перед запуском
P05.01	1	1	Функциональная клемма S1: 0: Не используется; 1: Вращение вперед;
P05.02	4	9 (Входной сигнал внешней неполадки)	Функциональная клемма S2: 0: Не используется; 4: Толчковая подача вперед; 9: Входной сигнал внешней неполадки.
P05.10	0x000	1	Выбор полярности входных клемм: Данная функция используется для задания полярности входных клемм. При установке бита в 0 входная клемма является «+». При установке бита в 1 входная клемма является «-». BIT8 - HDI; BIT7 - S8; BIT6 - S7; BIT5 - S6; BIT4 - S5; BIT3 - S4 BIT2 - S3; BIT1 - S2; BIT0 - S1; Диапазон уставки: 0x000~0x1FF
P11.05	0x01	1	Выбор ограничения по току Диапазон уставки функции P11.05: 0: Ограничение тока ВЫКЛ.; 1: Ограничение тока ВКЛ.; 2: Ограничение тока ВЫКЛ. при постоянной скорости;
P11.06	160	120	Уровень автоматического ограничения тока
P05.32	0.00 В	0.00 В	Нижний предел входа AI1
P05.33	0.0%	0.0%	Соответствующая уставка нижнего предела входа AI1
P05.34	10.00 В	10.00 В	Верхний предел входа AI1

P05.35	100.0%	100.0%	Соответствующая уставка верхнего предела входа AI1
P00.01	0	1 / 0	Канал рабочих команд: 0: Канал управления от клавиатуры; 1: Управление при помощи клемм ввода-вывода; 2: Управление при помощи коммуникационного протокола (индикатор LOCAL/REMOTE ВКЛ.).

